

# QC-60D

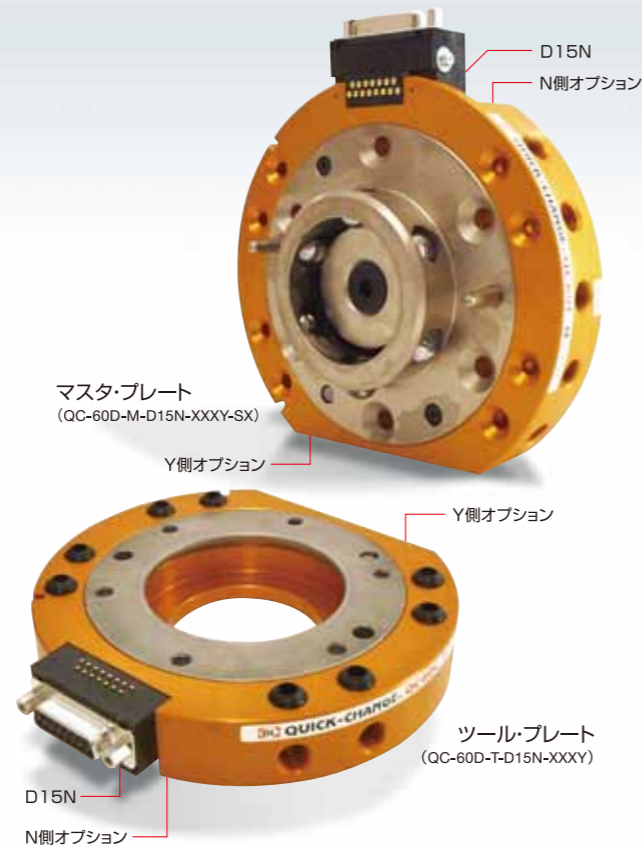
## 密着させる必要がない引上げ方式

着動作時には、マスタ・プレートとツール・プレートを密着させる必要がない引上げ方式を採用。

## メカニカル・フェールセーフ機構

着用空気圧の供給が停止しても、マスタ・プレートとツール・プレートが分離しないよう、当社独自の着脱機構部により、メカニカル・フェールセーフ機構を採用。

**マスタ・プレート添付品**  
 ・六角穴付皿ボルト(M6×40)×6  
 ・段付平行ピン×1  
 ※シールプレート、Oリング、皿小ネジは本体に取り付けた状態で出荷します。



## Specifications [主な仕様]

本体		
可搬重量(定格負荷)	588N(60kg)	
位置再現精度 ※1	±0.015mm	
動的許容モーメント	曲げ方向(Tx, Ty)	392N・m (40kgf・m)
	ねじり方向(Tz)	588N・m (60kgf・m)
締結力(空気圧 0.49MPa時) ※2	6.570N(670kgf)	
材質	フレーム	アルミニウム合金
	着脱機構部	ステンレス鋼
外形寸法(締結時)	φ130xH47mm	
製品重量(本体部)	マスタ・プレート	約1,340g
	ツール・プレート	約720g
着脱機構	ボールロック方式	
着脱作動空気圧	0.39~0.68MPa(4~7kgf/cm <sup>2</sup> )	
許容温度・湿度範囲	0~50°C、35~90%(結露なきこと)	
ユーティリティ	空気圧ポート	Rc1/8×8本

## オプション

ユーティリティ	電気信号	空気圧ポート	着脱確認センサ
D15Y	電気信号	3A×15本(Dサブコネクタ) ※3	
J16Y	電気信号	5A×16本(JMコネクタ) ※3 ※4	
M06Y	電気信号	13A×6本(MSコネクタ) ※3 ※5	
M10Y	電気信号	13A×10本(MSコネクタ) ※3 ※6	
B15NY	電気信号 Max.50mA DC24V 非接触方式(詳しくはP43をご覧ください)	50mA×15本 WEBシリーズコネクタ ※3 インゾーン 1本 IP67	
B15PY	電気信号 Max.5mA DC12V 非接触方式(詳しくはP43をご覧ください)	5mA×15本 WEBシリーズコネクタ ※3 IP67	
P18Y	空気圧ポート	Rc1/8×4本	
P14Y	空気圧ポート	Rc1/4×2本	
着脱確認センサ		近接スイッチ 2個内蔵型取付プレート採用	

近接スイッチの信号は、電気信号(J16, M10)に割付可能です。詳細は当社にお問い合わせください。

## Ordering Information [型番表示方法]

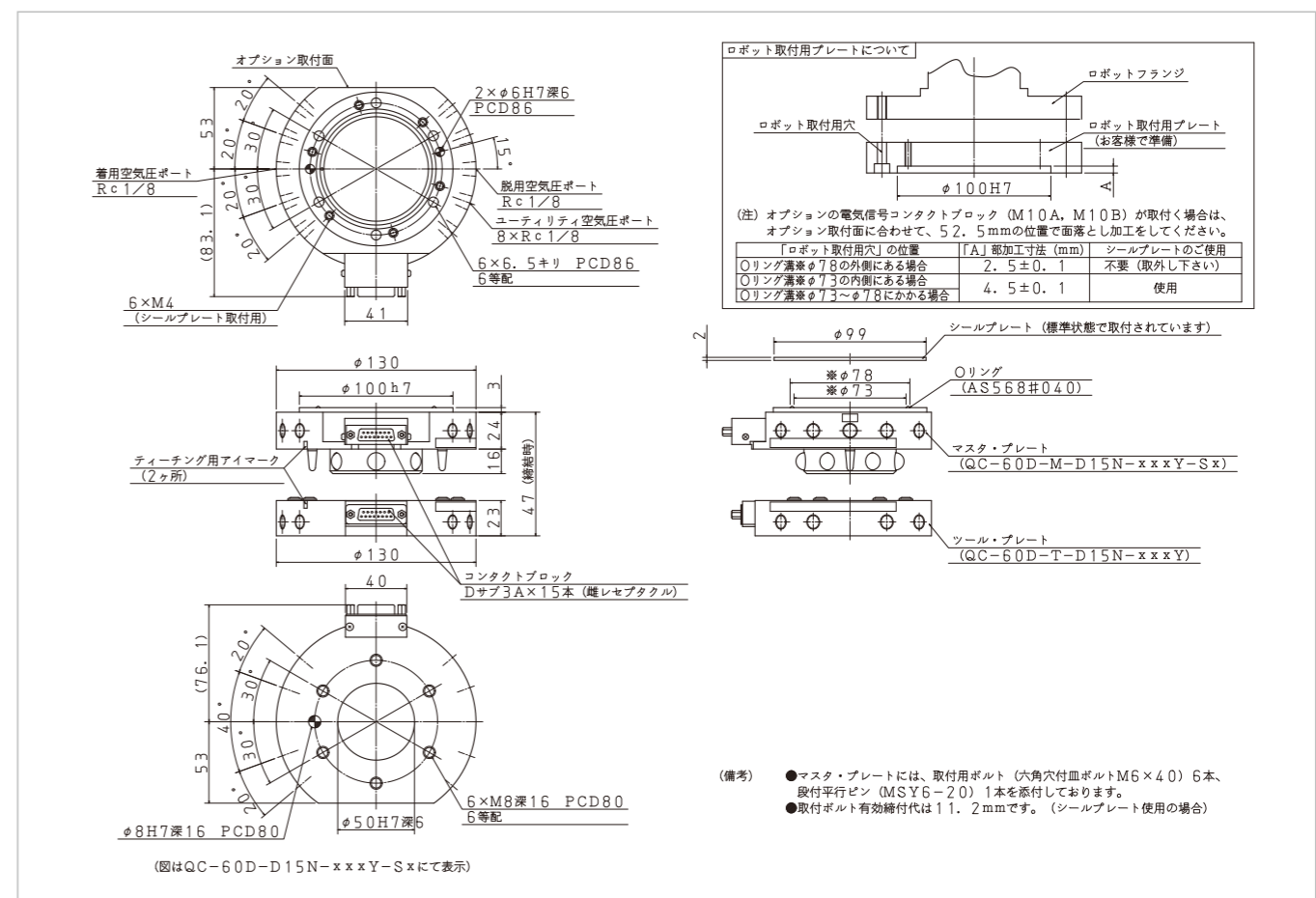
マスタ・プレート **QC-60D** **-M-**         **-**         **-**         **着脱確認センサ**

ツール・プレート **QC-60D** **-T-**         **-**         **着脱確認センサ**

オプション	電気信号無し	電気信号 3A×15本 ※3	電気信号 5A×16本 ※3 ※4	電気信号 13A×6本 ※3 ※5	電気信号 13A×10本 ※3 ※6	非接触電気ブロック マスタ側 NPN出力 ※3	非接触電気ブロック マスタ側 PNP出力 ※3	非接触電気ブロック ツール側 ※3	空気圧ポート Rc1/8×4本	空気圧ポート Rc1/4×2本	オプション無し	電気信号 3A×15本 ※3	電気信号 5A×16本 ※3 ※4	電気信号 13A×6本 ※3 ※5	電気信号 13A×10本 ※3 ※6	非接触電気ブロック マスタ側 NPN出力 ※3	非接触電気ブロック マスタ側 PNP出力 ※3	非接触電気ブロック ツール側 ※3	空気圧ポート Rc1/8×4本	空気圧ポート Rc1/4×2本	
N側オプション																					
Y側オプション																					

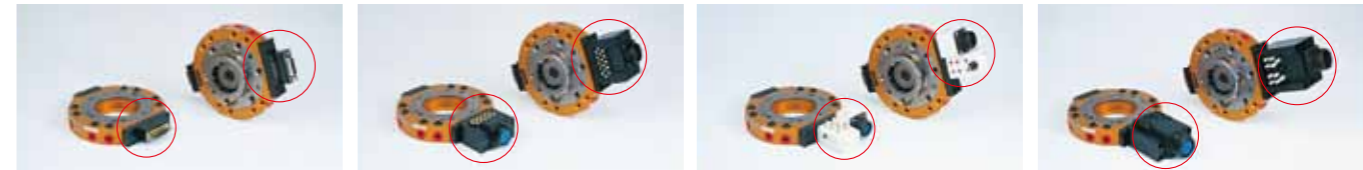
(注) 電気信号コネクタブロックを単体でご用命の場合は、右記型式にてお問い合わせください。(型式:マスタ・プレート側の場合 D15N-M、ツール・プレート側の場合 D15N-T)

## Main Body Dimensions [本体部外形寸法図]



## Options [オプション]

### ■電気信号コネクタブロック



<b>D15Y</b> 3A×15本(Dサブコネクタ(雌))※3	<b>J16Y</b> 5A×16本(JMコネクタ)※3 ※4 J16Yマスタ側は、JMR2116M-Dを使用 J16Yツール側は、JMR2116F-Dを使用	<b>M06Y</b> 13A×6本(MSコネクタ)※3 ※5 M06Yマスタ側は、D/MS3102A14S-6P M06Yツール側は、D/MS3102A14S-6S	<b>M10Y</b> 13A×10本(MSコネクタ)※3 ※6 M10Yマスタ側は、D/MS3102A18-1Pを使用 M10Yツール側は、D/MS3102A18-1Sを使用
-------------------------------------	--	--	---

### ■非接触電気信号ブロック



<b>B15NY, B15PY (マスタのみ)</b> <b>B15DY (ツールのみ)</b> B15NY NPN出力 B15PY PNP出力 B15NY, B15PYはWEBR-2119MS-Dを使用 B15DYはWEBR-2116FS-Dを使用
--

### ■空気圧ポート



<b>P18Y</b> Rc1/8×4本	<b>P14Y</b> Rc1/4×2本
-------------------------	-------------------------

### ■着脱確認センサ



<b>SA, SB</b> 近接スイッチ2個内蔵しピストンの位置確認により着脱確認
--

各種オプションの詳細は、当社にお問い合わせください。

SAタイプ……お客様にて追加加工することによりロボット取付プレートと兼ねることができます。  
 SBタイプ……ロボットに取付ができるよう加工を施したタイプです。\*ご用命時ロボットフランジ形状図をご連絡ください。

(※1)位置再現精度とは、一つのマスタ・プレートに対してツール・プレート(A)を繰り返し着脱した際の位置再現精度であり、異なるツール・プレート(B)を着脱した際の(A)と(B)との位置再現精度を示すものではありません。(※2)締結力とは、位置再現性を出すための力であり、締結そのものは脱動作のためのエア供給、または破損するまで保たれます。(※3)ブラグ側は含んでおりません。お客様にてご用意ください。コネクタ対応表はP52を参照してください。(※4)コネクタ単位で最大30.4Aとなります。(※5)コネクタ単位で最大43.6Aとなります。(※6)コネクタ単位で最大57.2Aとなります。

新世代オートツール  
 チェンジヤ  
 ZEUS  
 GIGA  
 オートツール  
 チェンジヤ  
 1kg  
 5kg  
 10kg  
 20kg  
 40kg  
 60kg  
 70kg  
 100kg  
 150kg  
 220kg  
 300kg  
 プレス間  
 ハンドリング仕様  
 100kg  
 スポット溶接ロボット用  
 ガンチェンジヤ  
 オプション  
 300kg  
 省配線  
 モジュール/コネクタブロック  
 非接触電気信号ブロック  
 落下防止バルブ  
 オプション一覧  
 製品について